



## Busklemme SMI LoVo Aktor

### Technische Daten

Anzahl SMI-Kanäle	1
Anzahl Antriebe pro Kanal	16
Einzeladressierung	ja
max. Anzahl Antriebe pro Klemme	16
Versorgungsspannung	24 VDC
automatische Adressierung	ja (PLC-Bibliothek)
Adressierung nach Austausch eines Antriebs	ja (PLC-Bibliothek)
Zertifikat, Registrierung	Z1312-1

### Spezielle Funktionen

Anzahl Prüftaster am Aktor:	2 digitale Eingänge
Funktionen:	Der komplette SMI-Funktionsumfang kann durch PLC-Bausteine verwendet werden. Den beiden digitalen Eingängen können frei definierbare SMI-Fahrbefehle zugewiesen werden. (Default: AUF / AB)
Software:	TwinCAT Bausteine frei verfügbar.

## Bus Terminal SMI LoVo Actuator

### Specifications

Number of SMI channels	1
Number of drives per Channel	16
Addressing of single drives	yes
Max. number of drives per terminal	16
Power supply voltage	24 VDC
Automatic addressing	yes (PLC-library)
Addressing after change of a single drive	yes (PLC-library)
Certificate, registration	Z1312-1

### Special Functions

Number of test Buttons:	2 digital Input
Functionality:	The complete SMI-functionality can be used by PLC-blocks. The two digital inputs can be linked to free configurable SMI-movement commands. (Default: UP / DOWN)
Software:	TwinCAT blocks for free.

### Links

Beckhoff Automation GmbH	<a href="http://www.beckhoff.de">www.beckhoff.de</a>
Datenblatt, Installationsanleitung, TwinCAT PLC Lib SMI	<a href="http://www.beckhoff.de/KL6831">www.beckhoff.de/KL6831</a>
Beckhoff Automation GmbH	<a href="http://www.beckhoff.com">www.beckhoff.com</a>
Data sheet, installation manual, TwinCAT PLC Lib SMI	<a href="http://www.beckhoff.com/KL6831">www.beckhoff.com/KL6831</a>
Standard Motor Interface e.V.	<a href="http://www.Standard-Motor-Interface.com">www.Standard-Motor-Interface.com</a>
Motor Anschlusschema, Motor Wiring Diagram	<a href="http://www.Standard-Motor-Interface.com">www.Standard-Motor-Interface.com</a>
Software SMleasyMonitor	<a href="http://www.Standard-Motor-Interface.com">www.Standard-Motor-Interface.com</a>